



Guía Docente				
Datos Identificativos				2016/17
Asignatura (*)	Control Avanzado		Código	770G01042
Titulación				
Descriptores				
Ciclo	Período	Curso	Tipo	Créditos
Grao	2º cuatrimestre	Cuarto	Optativa	6
Idioma	Castelán			
Modalidade docente	Presencial			
Prerrequisitos				
Departamento	Enxeñaría Industrial			
Coordinación	Velo Sabin, Jose María	Correo electrónico	jose.velo@udc.es	
Profesorado	Velo Sabin, Jose María	Correo electrónico	jose.velo@udc.es	
Web	<a href="https://moodle.udc.es/">https://moodle.udc.es/</a>			
Descripción xeral	<p>O obxectivo xeral da materia é iniciar o alumno no uso do computador nos sistemas de control automático. Preténdese describir a forma en que se pode emplegar un computador para controlar calquera sistema físico controlable. É necesario polo tanto iniciar o alumno nos sistemas de control dixital. Como obxectivos específicos relaciónnanse os seguintes:</p> <ul style="list-style-type: none"><li>-Mostrar o uso do computador nos sistemas de control.</li><li>-Analizar e deseñar un sistema de control por computador.</li><li>-Implementar sistemas de control por computador</li></ul>			

Competencias / Resultados do título	
Código	Competencias / Resultados do título

Resultados da aprendizaxe			
Resultados de aprendizaxe			Competencias / Resultados do título
Coñece as técnicas de deseño e é capaz de deseñar controladores avanzados		A30 A31 A34	B1 B2 B3 B4 B5 B6
Interconecta os diferentes controladores coas plantas industriais, identificando aquellas variables necesarias para a correcta operación		A30 A31 A34	B1 B2 B3 B4 B5 B6
Implementa controladores avanzados en plataformas de deseño		A30 A31 A34	B1 B2 B3 B4 B5 B6

Contidos		
Temas	Subtemas	



Técnicas Avanzadas de Control	<ul style="list-style-type: none"> <li>- Introducción ao Control Avanzado. Obxectivos.</li> <li>- Análise e Control de sistemas no espazo de estados</li> <li>- Identificación de sistemas.</li> <li>- Control Adaptativo.</li> <li>- Control Predictivo.</li> <li>- Control Adaptativo Predictivo Experto ADEX</li> <li>- Sistemas Híbridos</li> </ul>
Apoio a técnicas emerxentes de control	<ul style="list-style-type: none"> <li>- Sistemas de Supervisión.</li> <li>- Detección de fallos.</li> <li>- Técnicas Intelixentes de Control.</li> </ul>

Planificación				
Metodoloxías / probas	Competencias / Resultados	Horas lectivas (presenciais e virtuais)	Horas traballo autónomo	Horas totais
Sesión maxistral	A31 A34 B2	21	21	42
Solución de problemas	A30 A34 B1 B3 B4 B5	21	42	63
Prácticas de laboratorio	B1 B2 B3 B4 B5	9	13.5	22.5
Proba obxectiva	B1 B2 B4 B6 C3	5	15	20
Atención personalizada		2.5	0	2.5

\*Os datos que aparecen na táboa de planificación son de carácter orientativo, considerando a heteroxeneidade do alumnado

Metodoloxías	
Metodoloxías	Descripción
Sesión maxistral	Exposición oral complementada co uso de medios audiovisuais e a introdución dalgunhas preguntas dirixidas aos estudiantes, coa finalidade de transmitir coñecementos e facilitar a aprendizaxe. Non terá por que ser a orde de temas impartida na secuenciación descrita, nin unha división absoluta. Así pois haberá temas que se verán conjuntamente no desembolvemento dos outros.
Solución de problemas	Resolución de exercicios e problemas concretos individualmente e/ou en grupo, a partir dos coñecementos que se traballaron, que pode ter máis dunha posible solución
Prácticas de laboratorio	Metodoloxía que permite que os estudiantes aprendan efectivamente a través da realización de actividades de carácter práctico, tales como demostracións, exercicios, experimentos e investigacións
Proba obxectiva	Consiste na realización dunha proba obxectiva, na que se avaliarán os coñecementos adquiridos

Atención personalizada	
Metodoloxías	Descripción
Solución de problemas	O alumno dispón das correspondentes sesións de titoría personalizadas, para a resolución das dúbidas que xurdan da materia.
Prácticas de laboratorio	A realización das prácticas de laboratorio será guiada de forma persoal polo profesor.

Avaliación			
Metodoloxías	Competencias / Resultados	Descripción	Cualificación
Solución de problemas	A30 A34 B1 B3 B4 B5	Realización de traballos, exercicios e problemas	20
Prácticas de laboratorio	B1 B2 B3 B4 B5	Serán de asistencia obligatoria. Valorarase a memoria entregada ao final destas e a actitude mostrada polo alumno, durante o seu desenvolvemento	30
Proba obxectiva	B1 B2 B4 B6 C3	Proba de evaluación final	50



## Observacións avaliación

## Fontes de información

Bibliografía básica	- Daniel Rodriguez y Carlos Bordóns (2005). Apuntes Ingeniería de Control.. Sección Public U Sevilla - Hilario López García (1993). Control por computador: diseño y realización práctica. Universidad Oviedo - MARTÍN SÁNCHEZ, Juan Manuel (2005). Control Adaptativo Predictivo Experto: Metodología, Diseño y Aplicación. UNED
Bibliografía complementaria	- Karl Johan Åström, Björn Wittenmark (2008). Adaptive Control. DOVER PUBLISHING Incorporated - Eduardo F. Camacho, Carlos Bordons (2004). Model Predictive Control. Springer-Verlag GmbH - Alberto Aguado Behar, Miguel Martínez Iranzo (2003). Identificación y control adaptativo. Prentice Hall

## Recomendacións

## Materias que se recomienda ter cursado previamente

Cálculo/770G01001

Informática/770G01002

Física I/770G01003

Física II/770G01007

Estatística/770G01008

Fundamentos de Automática/770G01017

Fundamentos de Electrónica/770G01018

Enxeñaría de Control/770G01028

## Materias que se recomienda cursar simultaneamente

Instrumentación Electrónica II/770G01039

Robótica Industrial/770G01041

## Materias que continúan o temario

Traballo Fin de Grao/770G01045

## Observacións

(\*)A Guía docente é o documento onde se visualiza a proposta académica da UDC. Este documento é público e non se pode modificar, salvo casos excepcionais baixo a revisión do órgano competente dacordo coa normativa vixente que establece o proceso de elaboración de guías