



Teaching Guide				
Identifying Data				2017/18
Subject (*)	Advanced Control		Code	770G01042
Study programme	Grao en Enxeñaría Electrónica Industrial e Automática			
Descriptors				
Cycle	Period	Year	Type	Credits
Graduate	2nd four-month period	Fourth	Optativa	6
Language	Spanish			
Teaching method	Face-to-face			
Prerequisites				
Department	Enxeñaría Industrial			
Coordinador	Velo Sabin, Jose Maria	E-mail	jose.velo@udc.es	
Lecturers	Velo Sabin, Jose Maria	E-mail	jose.velo@udc.es	
Web	https://moodle.udc.es/			
General description	<p>O obxectivo xeral da materia é iniciar o alumno no uso do computador nos sistemas de control automático. Preténdese describir a forma en que se pode emplegar un computador para controlar calquera sistema físico controlable. É necesario polo tanto iniciar o alumno nos sistemas de control dixital. Como obxectivos específicos relaciónnanse os seguintes:</p> <ul style="list-style-type: none">-Mostrar o uso do computador nos sistemas de control.-Analizar e deseñar un sistema de control por computador.-Implementar sistemas de control por computador			

Study programme competences	
Code	Study programme competences
A30	Coñecer e ser capaz de modelar e simular sistemas.
A31	Coñecementos de regulación automática e técnicas de control e a súa aplicación á automatización industrial.
A34	Capacidade para deseñar sistemas de control e automatización industrial.
B1	Capacidade de resolver problemas con iniciativa, toma de decisións, creatividade e razonamento crítico.
B2	Capacidade de comunicar e transmitir coñecementos, habilidades e destrezas no campo da enxeñaría industrial.
B3	Capacidade de traballar nun contorno multilingüe e multidisciplinar.
B4	Capacidade de traballar e aprender de forma autónoma e con iniciativa.
B5	Capacidade para empregar as técnicas, habilidades e ferramentas da enxeñaría necesarias para a práctica desta.
B6	Capacidade de usar adecuadamente os recursos de información e aplicar as tecnoloxías da información e as comunicacións na enxeñaría.
C3	Utilizar as ferramentas básicas das tecnoloxías da información e as comunicacións (TIC) necesarias para o exercicio da súa profesión e para a aprendizaxe ao longo da súa vida.

Learning outcomes		Study programme competences		
Learning outcomes		Study programme competences		
Coñece as técnicas de deseño e é capaz de deseñar controladores avanzados		A30	B1	C3
		A31	B2	
		A34	B3	
			B4	
			B5	
			B6	
Interconecta os diferentes controladores coas plantas industriais, identificando aquellas variables necesarias para a correcta operación		A30	B1	C3
		A31	B2	
		A34	B3	
			B4	
			B5	
			B6	



Implementa controladores avanzados en plataformas de diseño	A30 A31 A34	B1 B2 B3 B5 B6	C3
---	-------------------	----------------------------	----

Contents		
Topic	Sub-topic	
Diseño de controladores por síntesis directa.	Diseño de reguladores discretos. Método Truxal	
Algoritmos de diseño de controladores avanzados	Diseño de reguladores no espacio de estados. Algoritmo de asignación de polos. Algoritmos para control predictivo Algoritmos para control estocástico Técnicas de Control adaptativo Métodos de estimación	
Técnicas de interfaz co controlador	Interface co proceso Filtrado de perturbacións Influencia do actuador Saída de resultados	
Simulación e implementación de controladores avanzados	Simulación con Matlab e Simulink Toobox de Identificación e Control predictivo	

Planning				
Methodologies / tests	Competencies	Ordinary class hours	Student?s personal work hours	Total hours
Guest lecture / keynote speech	A34 A31 B2	21	21	42
Problem solving	A30 A34 B1 B3 B4 B5	21	42	63
Laboratory practice	B1 B2 B3 B4 B5	9	13.5	22.5
Objective test	B1 B2 B4 B6 C3	5	15	20
Personalized attention		2.5	0	2.5

(*)The information in the planning table is for guidance only and does not take into account the heterogeneity of the students.

Methodologies	
Methodologies	Description
Guest lecture / keynote speech	Exposición oral complementada co uso de medios audiovisuais e a introducción dalgúns preguntas dirixidas aos estudiantes, coa finalidade de transmitir coñecementos e facilitar a aprendizaxe. Non terá por que ser a orde de temas impartida na secuenciación descrita, nin unha división absoluta. Así pois haberá temas que se verán conxuntamente no desembolvemento dos outros.
Problem solving	Resolución de exercicios e problemas concretos individualmente e/ou en grupo, a partir dos coñecementos que se traballaron, que pode ter máis dunha posible solución
Laboratory practice	Metodoloxía que permite que os estudiantes aprendan efectivamente a través da realización de actividades de carácter práctico, tales como demostracións, exercicios, experimentos e investigacións
Objective test	Consiste na realización dunha proba obxectiva, na que se avaliarán os coñecementos adquiridos

Personalized attention	
Methodologies	Description
Problem solving	O alumno dispón das correspondentes sesións de tutoría personalizadas, para a resolución das dúbidas que xurdan da materia.
Laboratory practice	A realización das prácticas de laboratorio será guiada de forma persoal polo profesor.



Assessment				
Methodologies	Competencies	Description		Qualification
Problem solving	A30 A34 B1 B3 B4 B5	Realización de traballos, exercicios e problemas		20
Laboratory practice	B1 B2 B3 B4 B5	Serán de asistencia obligatoria. Valorarase a memoria entregada ao final destas e a actitude mostrada polo alumno, durante o seu desenvolvimento		30
Objective test	B1 B2 B4 B6 C3	Proba de evaluación final		50

Assessment comments

Sources of information	
Basic	<ul style="list-style-type: none">- Daniel Rodriguez y Carlos Bordóns (2005). Apuntes Ingeniería de Control.. Sección Public U Sevilla- Hilario López García (1993). Control por computador: diseño y realización práctica. Universidad Oviedo- MARTÍN SÁNCHEZ, Juan Manuel (2005). Control Adaptativo Predictivo Experto: Metodología, Diseño y Aplicación. UNED
Complementary	<ul style="list-style-type: none">- Karl Johan Åström, Björn Wittenmark (2008). Adaptive Control. DOVER PUBLISHING Incorporated- Eduardo F. Camacho, Carlos Bordons (2004). Model Predictive Control. Springer-Verlag GmbH- Alberto Aguado Behar, Miguel Martínez Iranzo (2003). Identificación y control adaptativo. Prentice Hall

Recommendations

Subjects that it is recommended to have taken before

Calculus/770G01001
Computer Science/770G01002
Physics I/770G01003
Physics II/770G01007
Statistics/770G01008
Automatic Control Systems/770G01017
Fundamentals of Electronic Circuits/770G01018
Control Engineering/770G01028

Subjects that are recommended to be taken simultaneously

Electronic Instrumentation II/770G01039
Industrial Robotics/770G01041

Subjects that continue the syllabus

Graduation Project /Bachelor Thesis/770G01045

Other comments

(*)The teaching guide is the document in which the URV publishes the information about all its courses. It is a public document and cannot be modified. Only in exceptional cases can it be revised by the competent agent or duly revised so that it is in line with current legislation.