		Guía D	ocente		
Datos Identificativos			2018/19		
Asignatura (*)	Mecánica e resistencia de Materiais			Código	631G02251
Titulación					'
		Descri	iptores		
Ciclo	Período	Cu	rso	Tipo	Créditos
Grao	1º cuadrimestre	Seg	undo	Obrigatoria	6
Idioma	CastelánGalegolnglés				
Modalidade docente	Presencial				
Prerrequisitos					
Departamento	Ciencias da Navegación e Enxeña	aría Mariña			
Coordinación	Miguel Catoira, Alberto De		Correo electrónico	alberto.demiguel@udc.es	
Profesorado	Miguel Catoira, Alberto De		Correo electrónico	alberto.demiguel@udc.es	
Web	www.udc.es				
Descrición xeral	-No formar a teóricos ni a científicos, sino a mecánicos con adecuada proporción de conceptos,principios y				
	generalizaciones para actuar con maestría en procesos industriales y construcciones técnicas.				
-Sentido crítico y formación adecuada para mejorar los elementos mecánicos que actualmente funcionan en lo					mente funcionan en los procesos
	industriales.				
	-Afrontar nuevas situaciones y realizar tareas especificas para distinguir lo fundamental de lo accesorio.				
	-Dejar bien claro el significado ?Físico-Aplicado? que se debe adoptar para las expresiones matemáticas que definen las				
	leyes de la mecánica, sin desarrollos laboriosos, pero siempre con la interpretación del resultado final y a poder ser con				
	descripciones graficas.				
	Com	petencias / Ro	esultados do título		

Competencias / Resultados do título				
Código Competencias / Resultados do título				
Resultados da aprendizaxe				
Resultados de aprendizaxe Competencias /				
		Resultados do título		

Comprender y analizar la estática del sólido rígido.	A1	
	A2	
	A3	
	A4	
	A7	
	A8	
	A9	
	A12	
	A14	
	A17	
	A18	
	A19	
	A20	
	A21	
	A22	
	A23	
	A24	
	A25	
	A29	
	A30	
	A31	
	A33	
	A37	
	A45	
	A46	
	A51	
	A54	
	A57	
	A63	
	A69	

Comprender, analizar y saber hallar los centros de gravedad y los factores de inercia de los sólidos.	A1	
	A2	
	А3	
	A7	
	A8	
	A9	
	A12	
	A14	
	A17	
	A18	
	A19	
	A20	
	A21	
	A22	
	A23	
	A24	
	A25	
	A29	
	A30	
	A31	
	A33	
	A37	
	A45	
	A46	
	A51	
	A54	
	A57	
	A63	
	A69	

Comprender y analizar el estado tensional y la deformación del sólido en casos de deformación axial, flexión y torsión.	A1	
	A2	
	А3	
	A7	
	A8	
	A9	
	A12	
	A14	
	A17	
	A18	
	A19	
	A20	
	A21	
	A22	
	A23	
	A24	
	A25	
	A29	
	A30	
	A31	
	A33	
	A37	
	A45	
	A46	
	A51	
	A54	
	A57	
	A63	
	A69	

Comprender y analizar la dinámica del sólido.	A1		
	A2		
	A7		
	A8		
	A9 A12		
	A12		
	A14 A17		
	A17		
	A19		
	A20		
	A21		
	A22		
	A23		
	A24		
	A25		
	A29		
	A30		
	A31		
	A33		
	A45		
	A46		
	A51		
	A54		
	A57		
	A63		
	A69		
No formar a teóricos ni a científicos, sino a técnicos con adecuada proporción de conceptos,principios y generalizaciones para		B1	C1
actuar con maestría en procesos industriales y construcciones técnicas.		B2	C2
		B3	C3
		B4	C4
		B5 B6	C5 C6
		B7	C7
		B8	C8
		B9	C9
		B10	C10
		B11	C11
			C12
			C13

Sentido crítico y formación adecuada para mejorar los elementos que actualmente funcionan en los procesos industriales.	B1	C1
	B2	C2
	В3	СЗ
	B4	C4
	B5	C5
	B6	C6
	B7	C7
	B8	C8
	В9	C9
	B10	C10
	B11	C11
		C12
		C13
frontar nuevas situaciones y realizar tareas especificas para distinguir lo fundamental de lo accesorio.	B1	C1
	B2	C2
	B3	C3
	B4	C4
	B5	C5
	B6	Ce
	B7	C7
	B8	C8
	B9	CS
	B10	C10
	B11	C1
		C1:
		C1

Conocer y saber utilizar un lenguaje técnico propio de la asignatura, dentro del contexto de la titulación, en las lenguas	A1	B1	C1
castellana, gallega e inglesa.	A2	B2	C2
	А3	В3	СЗ
	A4	B4	C4
	A7	B5	C5
	A8	B6	C6
	A9	B7	C7
	A12	B8	C8
	A14	B9	C9
	A17	B10	C10
	A18	B11	C11
	A19		C12
	A20		C13
	A21		
	A22		
	A23		
	A24		
	A25		
	A29		
	A30		
	A31		
	A33		
	A37		
	A45		
	A46		
	A51		
	A54		
	A57		
	A63		
	A69		

	Contidos
Temas	Subtemas
1DETERMINACIÓN DE CENTROS DE MASAS Y	1.1 Determinación de centros de masas en el caso general de distribuciones
MOMENTOS DE INERCIA	tridimensionales. Estudio de distribuciones de especial interés.
	1.2 Determinación de momentos y productos de inercia en el caso general de
	distribuciones tridimensionales. Estudio de distribuciones de especial interés.
	1.3 Momentos y productos de inercia en sistemas planos en el caso general. Circulo
	de Mohr-Land.
2 . PROPIEDADES DE INERCIA	2.1 Tensor de inercia. Expresión matricial de las formulas de Steiner.
	2.2 Elipsoide de Inercia. Ejes principales de inercia. Momentos de inercia Mínimos.
	Elipsoide central de inercia.
	2.3 Determinación de ejes principales de inercia. Diagonalización del tensor de
	inercia.
	2.4 Clasificación de rectas, planos y puntos del espacio por sus propiedades de
	inercia.
	2.5 Elipsoide de inercia. Propiedades.

2. CINICMATICA DE CICTEMAC INIDEFORMADI EC.	2.4. Considera de la casición y anadas de libertad de un cistera indefensable
3CINEMATICA DE SISTEMAS INDEFORMABLES:	3.1 Coordenadas de posición y grados de libertad de un sistema indeformable.
	3.2 Expresión vectorial de movimientos de rotación y traslación.
	Teorema de las velocidades proyectadas.
	3.3 Distribución de velocidades. Grupo cinemático. Invariantes.
	3.4 Expresión de la aceleración de un punto.
	3.5 Reducción del movimiento general de un sistema indeformable a un sistema de
	rotaciones.
	3.6 Eje instantáneo de rotación y deslizamiento mínimo como eje central
	del sistema de velocidades del sólido.
	3.7 Sucesión del eje instantáneo de rotación. Axoides
4CINEMATICA DEL MOVIMIENTO RELATIVO:	4.1 El problema de la composición de movimientos. Generalidades.
	4.2 Composición de velocidades, rotaciones y aceleraciones.
	4.3 Tangencia de los axoides.
	4.4 Movimientos inversos.
	4.5 Movimientos relativos de sólidos en contacto. Aplicaciones.
5CINEMATICA DEL MOVIMIENTO PLANO I	5.1 Movimiento Plano. Generalidades.
	5.2 Centro instantáneo de rotación. Base y ruleta.
	5.3 Distribución de velocidades en el movimiento plano.
	5.4 Velocidad de sucesión del centro instantáneo de rotación.
	Determinación grafica.
	5.5 Distribución de aceleraciones en el movimiento plano.
	5.6 Circunferencia de las inflexiones y de las inversiones. Polo de
	aceleraciones.
6CINEMATICA DEL MOVIMIENTO PLANO II	6.1 Movimientos planos relativos. Teorema de los tres centros.
0GINEWATICA DEL WOVIWIENTO I EANO II	6.2 Perfiles conjugados. Propiedades y métodos de trazado.
	6.3 Formula de Euler-Savary
	6.4 Calculo del centro de curvatura de la trayectoria de un punto.
	6.5 Cinema de velocidades.
	6.6 Cinema de aceleraciones
7CINEMATICA DEL MOVIMIENTO ESFERICO	7.1 Movimiento esférico. Conos de Poinsot.
	7.2 Distribución de velocidades en el movimiento esférico.
	7.3 Distribución de aceleraciones en el movimiento esférico.
	7.4 Ångulos de Euler.
	7.5 Rotaciones de Euler.
	7.6 Movimiento de precesión.
	7.7 Movimiento según Poinsot. Elipsoide de Poinsot.
8EQUILIBRIO DEL SÓLIDO INDEFORMABLE	8.1 Trabajo virtual de una fuerza. Aplicación a la estática.
	8.2 Energía potencial debida a un trabajo virtual.
	8.3 Energía potencial y condiciones de equilibrio.
	8.4 Criterios de estabilidad del equilibrio
9EQUILIBRIO DE FUERZAS DISTRIBUIDORAS EN	9.1 Sistemas de fuerzas distribuidas. Propiedades.
SÓLIDOS	9.2 Estudio de cargas repartidas sobre vigas. Diversos tipos de cargas y apoyos.
	9.3 Esfuerzos cortantes y momentos flectores en una viga. Estudio de casos
	sencillos.
	9.4 Otros casos de cargas distribuidas
10DINAMICA DEL PUNTO LIGADO A UNA SUPERFICIE	10.1 Ecuaciones del movimiento de un punto sobre una superficie.
	10.2 Trabajo de la fuerza de reacción en el caso de una superficie fija.
	10.3 Aplicación del teorema de la energía cinética.
	10.4 Fuerzas dependientes únicamente de la posición. Potencial de fuerzas.
	10.5 Ecuaciones del movimiento en forma intrínseca.
	10.5 Ecuaciones dei movimiento en forma intrinseca.

11DINAMICA DEL PUNTO EN MOVIMIENTO RELATIVO	11.1 Dinámica del movimiento relativo del punto. Energía cinética relativa.
	11.2 Equilibrio relativo. Fuerzas de inercia.
	11.3 Movimiento relativo en le superficie de la tierra.
	11.4 Caída de un punto pesado sobre la superficie de la tierra. Efecto geostrófico.
	11.5 Péndulo Foucault. Giro aparente del plano oscilación
	11.6 Caracterización del movimiento elíptico del péndulo de Foucault. Longitud de
	semiejes y periodo de giro del plano de oscilación.
12DINAMICA DEL SÓLIDO RIGIDO CON PUNTO FIJO I	12.1 Ecuaciones del movimiento del sólido rígido con punto fijo. Cantidad de
	movimiento y energía cinética.
	12.2 Aplicación del teorema del momento cinético. Ecuaciones de Euler.
	12.3 Reacción en el punto fijo.
	12.4 Integración en las ecuaciones de Euler en caso de que la resultante de fuerzas
	aplicadas pase permanentemente por el punto fijo.
13DINAMICA DEL SÓLIDO RIGIDO CON PUNTO FIJO II:	13.1 Movimiento del sólido rígido según Poinsot. Teoremas fundamentales.
MOVIMIENTO SEGÚN POINSOT	13.2 Aplicación al caso de que la resultante pase por el punto fijo. Herpoloide y
	Poloide. Estabilidad de la rotación.
	13.3 Aplicación al movimiento de un sólido pesado alrededor de un punto fijo. Trompo
	pesado.
14ELEMENTOS BASICOS EN MECANICA ANALITICA:	14.1 Ligaduras en sistemas físicos. Definición Propiedades y clasificación.
	14.2 Condiciones de equilibrio y ecuaciones del movimiento en coordenadas
	generalizadas.
	14.3 Principio de D'Alember.
	14.4 Ecuación general de la dinámica para un sistema de ligaduras sin rozamiento.
	14.5 Fuerzas, trabajo y energía en coordenadas
	generalizadas.
15TENSIONES EN TRACCION Y COMPRESION:	15.1 Variación de la tensión en tracción al considerar secciones oblicuas al eje de una
	barra. Circulo de tensiones.
	15.2 Tracción y compresión en dos direcciones
	perpendiculares
	15.3 Circulo de Mohr para tensiones combinadas. Tensiones
	principales
16DEFORMACION EN TRACCION	16.1 Análisis de la deformación en el caso de extensión simple. Ley de Hooke.
	16.2 Deformación en caso de dos direcciones perpendiculares.
	16.3 Tensión cortante pura.
17FUERZA CORTANTE Y MOMENTO FLECTOR	17.1 Tipos de vigas.
	17.2 Momento flector y fuerza cortante: Relación e importancia relativa entre ellos.
	17.3 Diagramas de momento flector y fuerza cortante para distintos tipo de carga.
18FLEXION EN VIGAS	18.1 Flexión pura tensiones y deformaciones.
TO TELATOR EN VIONO	18.2 Flexión desviada: tensiones y deformaciones.
	18.3 Flexión por encima del límite elástico.
	18.4 Tensión de cortadura en flexión: modulo cortante y esfuerzo rasante
19TORSION	19.1 Tensiones y deformaciones en la torsión.
10. TORGIOTE	19.2 Torsión de una barra de sección circular y rectangular.
	19.3 Torsión en barras de paredes delgadas con perfil abierto y cerrado.
	19.4 Torsión y flexión combinadas en ejes circulares.

20 Vocabulario de la asignatura y la titulación en inglés.	- Líneas de ejes.
	- Unidades.
	- Medidas.
	- Fallos y averías.
	- Frases propias de la jerga.
	- Términos relacionados con el buque y la construcción naval.
	ENTRE OTROS TEMAS.
21 O desenvolvemento e superación destes contidos, xunto	21.1 Cadro A-III/2 del Convenio STCW.
cos correspondentes a outras materias que inclúan a	Especificación de las normas mínimas de competencia aplicables a los Jefes de
adquisición de competencias específicas da titulación,	máquinas y Primeros Oficiales de máquinas de buques cuya máquina propulsora
garanten o coñecemento, comprensión e suficiencia das	principal tenga una potencia igual o superior a 3000 kW
competencias recollidas no cadro AIII/2, do Convenio STCW,	
relacionadas co nivel de xestión de Oficial de Máquinas de	
Primeira da Mariña Mercante, sen limitación de potencia da	
planta propulsora e Xefe de Máquinas da Mariña Mercante	
ata o máximo de 3000 kW.	

	Planificació	n		
Metodoloxías / probas	Competencias /	Horas lectivas	Horas traballo	Horas totais
	Resultados	(presenciais e	autónomo	
		virtuais)		
Sesión maxistral	A1 A2 A3 A4 A7 A8	20	40	60
	A9 A12 A14 A17 A18			
	A19 A20 A21 A22			
	A23 A24 A25 A29			
	A30 A31 A33 A37			
	A45 A46 A51 A54			
	A57 A63 A69			
Solución de problemas	B1 B2 B3 B4 B5 B6	15	20	35
	B7 B8 B9 B10 B11			
Seminario	C1 C2 C3 C4 C5 C6	0	35	35
	C7 C8 C9 C10 C11			
	C12 C13			
Proba obxectiva	A1 A2 A3 A4 A7 A8	5	0	5
	A9 A12 A14 A17 A18			
	A19 A20 A21 A22			
	A23 A24 A25 A29			
	A30 A31 A33 A37			
	A45 A46 A51 A54			
	A57 A63 A69			
Atención personalizada		15	0	15
*Os datos que aparecen na táboa de planific	ación son de carácter orientati	vo, considerando a h	eteroxeneidade do alur	nnado

Metodoloxías

Metodoloxías

Descrición

Sesión maxistral	1Resolución dudas de temas anteriores. Premiando la participación activa de manera que se colabore interactuando en el
	desarrollo de las sesiones magistrales.
	2Resaltar el interés del tema a tratar y citar los elementos e instalaciones en los que se aplica.
	3Repaso breve a conceptos básicos de mecánica y resistencia materiales apropiados al tema a tratar.
	4Explicación de tema específico con gráficos y soporte matemático adecuado.
	5Se impartirán los conocimientos teóricos/prácticos mínimos para el desarrollo de la materia.
Solución de	1Planteamiento de problemas reales en piezas de maquinas que resulten familiares al alumno.
problemas	2Buen dibujo, esquemas y graficos para la correcta interpretacion del problema.
	3Visualizar datos y nº de incognitas.
	4Aplicar Teoremas específicos
	5Usar la técnica matematica adecuada y a ser posible acompañado de procedimientos gráficos.
Seminario	1 Grupos medianos y reducidos en los que se plantean supuestos teórico-prácticos con el fin de que los alumnos relacionen
	la formación teórica con su aplicación práctica.
	2 Se incluirán formación en programas de diseño paramétrico como parte de la asignatura.
Proba obxectiva	1El 40% por teoría
	2El 40% por problemas
	3Hasta el 20% por temas relacionados con la asistencia a clase, preguntas y dudas de clase.
	-Para los alumnos que sigan el curso con regularidad, se realizarán dos exámenes parciales. Para poder realizar los dos
	exámenes parciales el alumno deberá presentar el 80% de las prácticas de cada parcial con una nota media de al menos 4
	puntos sobre 10.

Atención personalizada		
Metodoloxías	Descrición	
Proba obxectiva	1En clase solo se atienden dudas de concepto y preguntas cortas.	
Sesión maxistral	2Demostraciones y consultas varias en tutorias.	
Solución de	3Revision examenes en tutorias o en cita concertada.	
problemas		

		Avaliación	
Metodoloxías Competencia		Descrición	
	Resultados		
Proba obxectiva	A1 A2 A3 A4 A7 A8	Teoría -problemas y cuestiones vistas en clase así como en las prácticas de la	60
	A9 A12 A14 A17 A18	asignatura.	
	A19 A20 A21 A22		
	A23 A24 A25 A29		
	A30 A31 A33 A37		
	A45 A46 A51 A54		
	A57 A63 A69		
Solución de	B1 B2 B3 B4 B5 B6	Consistirá en prácticas y pequeños trabajos que en parte serán realizados por el	20
problemas	B7 B8 B9 B10 B11	profesor y en parte deberán ser entregados por los alumnos. Deberán realizarlos con	
		las indicaciones previas, buscando información y elaborando una memoria original.	
		Será necesario realizar trabajos sobre el software visto en las otras metodologías de	
		la asignatura.	
Seminario	C1 C2 C3 C4 C5 C6	Grupos medianos y reducidos en los que se plantean supuestos teórico-prácticos con	20
	C7 C8 C9 C10 C11	el fin de que los alumnos relacionen la formación teórica con su aplicación práctica.	
	C12 C13	Se valorará la participación activa de los estudiantes.	
		Se incluirán formación en programas de diseño paramétrico como parte de la	
		asignatura.	

Observacións avaliación

En

la asignatura se realizarán 2 exámenes parciales, para poder asistir a ellos es necesario cumplir las dos siguientes condiciones:

- ? Realizar al menos el 80% de las prácticas de la asignatura.
- ? Obtener al menos un 4 en las prácticas de la asignatura.

De

no cumplir alguna de las condiciones anteriores no se podrá asistir al examen parcial. De presentarse a los parciales la nota se hallará como un 60% la nota de la media ponderada de los 2 exámenes, y el 40% restante de la nota de prácticas. Para ello es necesario obtener al menos un 4 en cada uno de los 2 exámenes parciales.

De

no asistir a los exámenes parciales se asistirá al examen final y la nota será la calificación obtenida.

Todos

los exámenes realizados en esta asignatura (parciales y final) incluirán un parte que evalúe los contenidos vistos sobre la lengua extranjera.

Seminario:

C1, C3, C4, C5, C6, C7, C8, C9, C10, C11, C12, C13.

Solución

de problemas: B1, B2, B3, B4, B5, B6, B7, B8, B9, B10, B11

Prueba

objetiva: A1, A2, A3, A4, A7, A8, A9, A12, A14, A17, A18, A19, A20, A21, A22, A23, A24, A25, A29, A30, A31, A33, A37, A45, A46, A51, A54, A57, A63, A69.

Fontes de información			
Bibliografía básica	Mecánica Vectorial para ingenieros. Autores: BEER and JOHNSTON Mecánica para ingeniería. Autores: BEDFORD		
	and FOWLER Estática y Dinámica. Autor: MERIAN Elasticidad y resistencia de materiales. Autor: ORTIZ BERROCA		
	Cinemática y dinámica de maquinas. Autor: LAMADRID Resistencia de materiales. Autor: S. TimoshenkoBESA Y		
	OTROS (2003). COMPONENTES DE MAQUINAS. PEARSON MARTELL-R DE TORRES (2000). ELEMENTOS DE		
	MAQUINAS. UNED SPOTTS-SHOUP (2000). ELEMENTOS DE MAQUINAS. PRENTICE HALL		
Bibliografía complement	aria		

Recomendacións Materias que se recomenda ter cursado previamente

Matemáticas 1/631G02151

Física I/631G02153

Matemáticas II/631G02156

Física II/631G02158

Matemáticas III/631G02260

Materias que se recomenda cursar simultaneamente

Electrónica e Sist. Electrónicos do Buque/631G02356

Fundamentos de Regulación e Control/631G02257

Tecnoloxía Mecánica e Mecanismos/631G02252

Termodinámica e Termotecnia/631G02254

Materias que continúan o temario



Dinámica de máquinas e mecanismos/631G02507 Motores de Combustión Interna/631G02351

Turbinas de Vapor e Gas/631G02352

Máquinas Térmicas Mariñas/631G02361

Observacións

(*)A Guía docente é o documento onde se visualiza a proposta académica da UDC. Este documento é público e non se pode modificar, salvo casos excepcionais baixo a revisión do órgano competente dacordo coa normativa vixente que establece o proceso de elaboración de guías