		Guia docente				
	Datos Identif	ficativos			2019/20	
Asignatura (*)	Operación y Control Automático de Instalaciones Marítimas		Código	631510213		
Titulación	Mestrado Universitario en Náutica e Transporte Marítimo					
		Descriptores				
Ciclo	Periodo	Curso		Tipo	Créditos	
Máster Oficial	2º cuatrimestre	Primero		Optativa	3	
Idioma						
Modalidad docente	Presencial					
Prerrequisitos						
Departamento	Enxeñaría Industrial					
Coordinador/a	Rodríguez Gómez, Benigno Anton	Rodríguez Gómez, Benigno Antonio Correo electrónico benigr		benigno.rodrigu	penigno.rodriguez@udc.es	
Profesorado	Rodríguez Gómez, Benigno Anton	nio Corre	Correo electrónico benigno.rodri		uez@udc.es	
Web		,				
Descripción general						
	1					

	Competencias del título
Código	Competencias del título
A11	Capacidad para utilizar los telemandos de las instalaciones de propulsión y de los sistemas y servicios de maquinaria.
A12	Capacidad para planificar y garantizar el embarco, estiba y sujeción de la carga, y su cuidado durante el viaje y el desembarco
A13	Capacidad para la evaluación de las averías y defectos notificados, en los espacios de carga, las tapas de escotilla y los tanques de
	lastre, y adoptar las medidas oportunas
A14	Capacidad para el transporte de mercancías peligrosas.
B1	Capacidad para aprender a aprender.
B2	Capacidad para resolver problemas de forma efectiva.
B5	Capacidad para trabajar de forma efectiva en un entorno de trabajo.
B6	Capacidad de adaptación a nuevas situaciones.
В9	Capacidad de análisis y síntesis.
B10	Capacidad para adquirir y aplicar conocimientos.
B12	CB6 - Poseer y comprender conocimientos que aporten una base u oportunidad de ser originales en el desarrollo y/o aplicación de ideas
	a menudo en un contexto de investigación
B13	CB7 - Que los estudiantes sepan aplicar los conocimientos adquiridos y su capacidad de resolución de problemas en entornos nuevos o
	poco conocidos dentro de contextos más amplios (o multidisciplinares) relacionados con su área de estudio
B15	CB9 - Que los estudiantes sepan comunicar sus conclusiones y los conocimientos y razones últimas que las sustentan a públicos
	especializados y no especializados de un modo claro y sin ambigüedades
B16	CB10 - Que los estudiantes posean las habilidades de aprendizaje que les permitan continuar estudiando de un modo que habrá de ser
	en gran medida autodirigido o autónomo.
C1	Capacidad para expresarse correctamente tanto de forma oral como escrita, en las lenguas oficiales de la comunidad autónoma.
C2	Capacidad para dominar la expresión y la comprensión de forma oral y escrita en un idioma extranjero
C3	Capacidad para utilizar las herramientas básicas de las tecnologías de la información y las comunicaciones (TIC) necesarias para el
	ejercicio de su profesión y para el aprendizaje a lo largo de su vida
C6	Capacidad para valorar críticamente el conocimiento, la tecnología y la información disponible para resolver los problemas con los que
	deben enfrentarse
C8	Capacidad para valorar la importancia que tiene la investigación, la innovación y el desarrollo tecnológico en el avance socioeconómico y
	cultural de la sociedad
C10	C10 - CAPACIDAD PARA APLICAR LOS CONOCIMIENTOS ADQUIRIDOS Y SU CAPACIDAD DE RESOLUCIÓN DE PROBLEMAS EN
	ENTORNOS NUEVOS O POCO CONOCIDOS DENTRO DE CONTEXTOS MÁS AMPLIOS (O MULTIDISCIPLINARES)
	RELACIONADOS CON SU ÁREA DE ESTUDIO

Resultados de aprendizaje

Resultados de aprendizaje	Comp	petencia	as del
		título	
Estará capacitado para comprender y realizar las operaciones de manejo de todas las instalaciones que operan de un modo	AP11	BM1	CM1
automático, de las que ostente responsabilidad a bordo de todo tipo de buques	AP12	BM2	CM2
	AP13	BM5	СМЗ
	AP14	BM6	CM6
		ВМ9	CM8
		BM10	CM10
		BM12	
		BM13	
		BM15	
		BM16	

	Contenidos
Tema	Subtema
sistemas de gobierno automáticos de buques	descripción de los componentes
	modos de operación
	cambios manual-auto y viceversa
sistemas de posicionamento dinámico (DPS)	clasificación dos sistemas de DPS.
	tipos de DP (I, II e III).
	compoñentes do DPS.
	Modos de operación.
sistemas de lastre	compoñentes dos sistemas de lastre e deslaster.
	modo de operación.
	Control de adrizamento e asento do buque mediqante lastres
Sistemas de control de balance 1 cabeceo	Descripción dos modelos actuales
	Sistema antibalance mediante timones
	Sistemas de tanques de gravedad
	Sistemas de aletas laterales
	Sistemas de aletas a popa.
Control de cargas líquidas (LPG)	Sistemas de control de nivel, temperatura de las cargas y caudales de carga y
	descarga.
	Mantenimiento de las cargas líquidas (LPG)
	Operaciones automáticas de inertización y desinertización
Sistemas automáticos de contraincendios	sisteams de detección de humos, temperatura y llama,
	sistemas automáticos de sofocar los incendios

	Planificac	ión		
Metodologías / pruebas	Competéncias	Horas presenciales	Horas no	Horas totales
			presenciales /	
			trabajo autónomo	
Estudio de casos	A11 A12 A13 A14 B2	6	3	9
	B9 B10 B15 B16 C1			
	C2 C8			
Prueba objetiva	A11 B1 B5 B6 B12	2	5	7
	B13 C3 C6 C10			
Prácticas de laboratorio	A11	2	5	7
Sesión magistral	A11	20	10	30
Análisis de fuentes documentales	A11	2	5	7
Atención personalizada		15	0	15

(\*)Los datos que aparecen en la tabla de planificación són de carácter orientativo, considerando la heterogeneidad de los alumnos

	Metodologías
Metodologías	Descripción
Estudio de casos	consiste en analizar casos distintos de los decritos en las clases magistrales de manera que le proporcionen al alumnado unha visión amplia del tema.
Prueba objetiva	Consiste en verificar el conocimiento adquerido por medio de la resolución de casos de modo autónomo.
Prácticas de laboratorio	Consisten en manejar algunos de los instrumentos de abordo relacionados con los temas progreamados.
Sesión magistral	Se trata de aprender todo lo relacionado con los temas trarados por medio de descripciones orales y graficas con ejemplos de utilización práctica
Análisis de fuentes documentales	Se trata de elegir y discutir la validez y adeacuación de la información técnica disponible.

Atención personalizada		
Metodologías	Descripción	
Estudio de casos	Se trata de aprender a resolver casos individualmente para adquirir solvencia técnica con autonomía.	

		Evaluación	
Metodologías	Competéncias	Descripción	Calificación
Análisis de fuentes	A11	Revisión de la bilbiografía afín y actualizada.	10
documentales			
Estudio de casos	A11 A12 A13 A14 B2	Casos prácticos relativos a los contenidos programados para el curso.	25
	B9 B10 B15 B16 C1		
	C2 C8		
Sesión magistral	A11	Conceptos genéricos y concretos sobre los contenidos de programa del curso	40
Prácticas de	A11	Realización de medidas y calibración de instrumentos relacionados con las materias	15
laboratorio		propuestas.	
Prueba objetiva	A11 B1 B5 B6 B12	Verificación de los conocimientos en cada uno de los temas tratados.	10
	B13 C3 C6 C10		

Observaciones evaluación

	Fuentes de información
Básica	- Job van Amerongen (1998). Ship steering. Encyclopedia of Life Support Systems (EOLSS), United Nations
	- Asgeir J. Sørensen (2013). Marine Control Systems. Department of Marine Technology, Norwegian University of
	Science and Technology
Complementária	

Complementaria		
	Recomendaciones	
	Asignaturas que se recomienda haber cursado previamente	
Hidrostática y Estabilidad/6315	10201	

Gestión y control de las operaciones de carga/631510207

Resistencia al Avance y Propulsión/631510216

Informática de Control/631510212

Maniobra Avanzada /631510204

Asignaturas que se recomienda cursar simultáneamente



Asignaturas que continúan el temario		
Otros comentarios		

(\*) La Guía Docente es el documento donde se visualiza la propuesta académica de la UDC. Este documento es público y no se puede modificar, salvo cosas excepcionales bajo la revisión del órgano competente de acuerdo a la normativa vigente que establece el proceso de elaboración de guías