



Guía Docente						
Datos Identificativos				2023/24		
Asignatura (*)	FUNDAMENTOS DE AUTOMÁTICA		Código	730G03015		
Titulación	Grao en Enxeñaría Mecánica					
Descriptores						
Ciclo	Período	Curso	Tipo	Créditos		
Grao	2º cuatrimestre	Segundo	Obrigatoria	6		
Idioma	Castelán/Galego					
Modalidade docente	Presencial					
Prerrequisitos						
Departamento	Enxeñaría Industrial					
Coordinación	Vega Vega, Rafael Alejandro	Correo electrónico	rafael.alejandro.vega.vega@udc.es			
Profesorado	Vega Vega, Rafael Alejandro	Correo electrónico	rafael.alejandro.vega.vega@udc.es			
Web						
Descripción xeral	<p>Na industria actual, e mesmo entre os produtos máis comúns de consumo, úsanse múltiples sistemas os que se aplican modernos métodos de control. É por iso que se necesitan técnicos con capacidade para "entender" e "desenvolver" tales métodos. As Escolas e os Centros de estudo de Enxeñaría deben dotar os seus Alumnos coas competencias e os coñecementos necesarios para lles permitir, en particular, "entender" e "desenvolver", para que na súa entrada ao mundo do traballo, en colaboración coa experiencia da Empresa, "desenvolva" e "aplique" tales métodos con aínda más profundidade.</p> <p>As funcións que permiten iso son, entre outras:</p> <ul style="list-style-type: none"><li>- Comprender a utilidade do Control Automático, no noso caso, de sistemas lineais e continuos, e coñecer as súas aplicacións tanto industriais como en produtos de uso sistemático, como o son moitos dos consumidos habitualmente.</li><li>- Coñecer e comprender os conceptos de estabilidade e precisión dos sistemas ralimentados de control.</li><li>- Coñecer e saber utilizar métodos de análise necesarios para:<ul style="list-style-type: none"><li>- A modelaxe de sistemas físicos.</li><li>- A análise de ambos dinámico e estático dos sistemas nos dominios do tempo e da frecuencia.</li></ul></li><li>- O proxecto do regulador máis axeitado, que atenda as especificacións esixidas polo usuario, para cada sistema de control.</li><li>- Coñecer a finalidade de cada un dos elementos que forman parte dun sistema de control, como poden ser actuadores, sensores, reguladores, etc.</li><li>- Elixir, de entre as numerosas posibilidades, a estrutura de control a implantar máis axeitada.</li></ul>					

Competencias do título	
Código	Competencias do título
A12	CR6 - Coñecementos sobre os fundamentos de automatismos e métodos de control.
B1	CB01 - Que os estudantes demostren posuír e comprender coñecementos nunha área de estudo que parte da base da educación secundaria xeral e adoita encontrarse a un nivel que, aínda que se apoia en libros de texto avanzados, inclúe tamén algúns aspectos que implican coñecementos procedentes da vanguarda do seu campo de estudo



B2	CB02 - Que os estudiantes saibam aplicar os seus coñecementos ao seu traballo ou vocación dunha forma profesional e posúan as competencias que adoitan demostrarse por medio da elaboración e defensa de argumentos e a resolución de problemas dentro da súa área de estudo
B3	CB03 - Que os estudiantes teñan a capacidade de reunir e interpretar datos relevantes (normalmente dentro da súa área de estudo) para emitiren xuízos que inclúan unha reflexión sobre temas relevantes de índole social, científica ou ética
B4	CB04 - Que os estudiantes poidan transmitir información, ideas, problemas e soluciones a un público tanto especializado como leigo
B5	CB05 - Que os estudiantes desenvolvan aquellas habilidades de aprendizaxe necesarias para emprenderen estudos posteriores cun alto grao de autonomía
B6	B3 - Ser capaz de concibir, deseñar ou poñer en práctica e adoptar un proceso substancial de investigación con rigor científico para resolver calquera problema formulado, así como de comunicar as súas conclusóns ?e os coñecementos e razóns últimas que as sustentan? a un público tanto especializados como leigo dun xeito claro e sen ambigüidades
B7	B5 - Ser capaz de realizar unha análise crítica, avaliación e síntese de ideas novas e complexas
B9	B8 - Adquirir unha formación metodolóxica que garanta o desenvolvemento de proxectos de investigación (de carácter cuantitativo e/ou cualitativo) cunha finalidade estratéxica e que contribúan a situarnos na vanguarda do coñecemento
C1	C3 - Utilizar as ferramentas básicas das tecnoloxías da información e as comunicacóns (TIC) necesarias para o exercicio da súa profesión e para a aprendizaxe ao longo da súa vida.
C2	C4 - Desenvolverse para o exercicio dunha cidadanía aberta, culta, crítica, comprometida, democrática e solidaria, capaz de analizar a realidade, diagnosticar problemas, formular e implantar soluciones baseadas no coñecemento e orientadas ao ben común.
C4	C6 - Valorar criticamente o coñecemento, a tecnoloxía e a información disponible para resolver os problemas cos que deben enfrentarse.
C5	C7 - Asumir como profesional e cidadán a importancia da aprendizaxe ao longo da vida.
C6	C8 - Valorar a importancia que ten a investigación, a innovación e o desenvolvemento tecnolóxico no avance socioeconómico e cultural da sociedade.

## Resultados da aprendizaxe

Resultados de aprendizaxe	Competencias do título		
Coñecer os fundamentos de automatismos e métodos de control	A12	B1 B2 B3 B4 B5 B6 B7 B9	C1 C2 C4 C5 C6

## Contidos

Temas	Subtemas
Introducción ós sistemas de Automatización	TEMA 0:Introducción á Automatización 0.1.- Introducción. 0.2.- Arquitectura e componentes. 0.3.- Tipos de control. 0.4.- Etapas na Automatización.



A realimentación e as súas propiedades Modelado de sistemas dinámicos	<p>TEMA 1:Repaso físico-matemático 1.1.- Sistemas físicos elementales. 1.2.- Fórmulas e teoremas matemáticos elementales. Problemas.</p> <p>TEMA 2:Sistemas de Control Automático 2.1.- Sistemas de control automático 2.2.- Clasificación dos sistemas de control. 2.3.- Sistemas dinámicos de control. 2.4.- Sistemas lineales. Linealización. 2.5.- Reguladores e servomecanismos. Diferenzas. 2.6.- Sistemas en bucle abierto e en bucle cerrado. 2.7.- Elementos dun sistema. Problemas.</p> <p>TEMA 3:Función de transferencia e Diagrama de bloques 3.1.- Modelo matemático dun sistema dinámico. 3.2.- Función de transferencia. Definicións. 3.3.- Diagrama de bloques. 3.4.- Reducción del diagrama de bloques: flujoograma e fórmula de Mason. Problemas.</p> <p>TEMA 4:Sistemas realimentados de control automático 4.1.- Sistemas con realimentación da salida. Definiciones. 4.2.- Sensibilidad. 4.3.- Efectos da realimentación sobre un sistema de control. Problemas.</p>
--------------------------------------------------------------------------	--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------



Análise de estabilidade.	<p>TEMA 5:Resposta temporal dun sistema dinámico de control</p> <p>5.1.- Introducción.</p> <p>5.2.- Resposta impulsional dun sistema.</p> <p>5.3.- Integral de Convolución.</p> <p>5.4.- Resposta temporal dun sistema de primer orden.</p> <p>5.5.- Resposta temporal dun sistema de segundo orden.</p> <p>5.6.- Sistemas de orden superior. Concepto de estabilidade.</p> <p>5.7.- Estudio da estabilidade dun sistema por medio da ubicación dos seus polos en cadea cerrada no plano complexo.</p> <p>5.8.- Criterio de estabilidade de Routh. Propiedades. Aplicaciones.</p> <p>Problemas.</p> <p>TEMA 6:Errores en réximen permanente de sistemas realimentados</p> <p>6.1.- Error en réximen permanente.</p> <p>6.2.- Tipo dun sistema.</p> <p>6.3.- Sinais de entrada e constantes de error.</p> <p>6.4.- Errores con realimentación no unitaria.</p> <p>Problemas.</p> <p>TEMA 7:Estudio da estabilidade dun sistema realimentado mediante o lugar das raíces</p> <p>7.1.- Lugar xeométrico das raíces.</p> <p>7.2.- Condicions básicas do lugar das raíces.</p> <p>7.3.- Regras de construcción do lugar</p> <p>7.4.- O contorno das raíces.</p> <p>Problemas.</p> <p>TEMA 8:Resposta frecuencial dun sistema</p> <p>8.1.- Introducción.</p> <p>8.2.- Resposta de frecuencia.</p> <p>8.3.- Resposta de frecuencia e diagrama cero-polar.</p> <p>8.4.- Representacions gráficas.</p> <p>TEMA 9:Diagramas de Bode o logarítmicos</p> <p>9.1.- Introducción</p> <p>9.2.- Representación de térmilos.</p> <p>9.3.- Sistemas de fase mínima e sistemas de fase no mínima.</p> <p>Problemas.</p> <p>TEMA 10:Criterio de estabilidade de Nyquist</p> <p>10.1.- Diagrama polar.</p> <p>10.2.- Criterio de estabilidade de Nyquist</p> <p>Problemas.</p> <p>TEMA 11:Estabilidade relativa</p> <p>11.1. - Estabilidade relativa.</p> <p>11.2.- Margen de ganancia e margen de fase.</p> <p>11.3.- Estabilidade nos diagramas de Bode.</p> <p>11.4.- Frecuencia de corte e ancho de banda.</p> <p>11.5.- Especificacions frecuenciales.</p> <p>11.6.- Relación entre a resposta en frecuencia e a resposta temporal.</p> <p>11.7.- Resposta de frecuencia en bucle cerrado.</p> <p>Problemas.</p>
--------------------------	--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------



Accións básicas de control Deseño e axuste de controladores. Control PID Técnicas de análises e simulación de control	TEMA 12: Consideracións básicas de deseño de sistemas 12.1.- Introducción. 12.2.- Tipos de compensación. 12.3.- Especificacións de funcionamiento. 12.4.- Condicions básicas de diseño. 12.5.- Metodoloxía para o deseño de compensadores TEMA 13: Reguladores 13.1.- Introducción 13.2.- Accions básicas de control 13.3.- Regulador proporcional (P) 13.4.- Regulador integral (I) 13.5.- Regulador proporcional-integral (PI) 13.6.- Regulador proporcional-derivativo (PD) 13.7.- Regulador proporcional-integral-derivativo (PID) 13.8.- Conclusions TEMA 14: Técnicas de axuste de reguladores 14.1.- Introducción 14.2.- Axuste polo método de Ziegler-Nichols 14.3.- Axuste polo método do Lugar das Raíces Problemas.
-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------	-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------

## Planificación

Metodoloxías / probas	Competencias	Horas presenciais	Horas non presenciais / traballo autónomo	Horas totais
Sesión maxistral	A12 B1 B2 B3 B4 B5 B6 B7 B9 C1 C2 C4 C5 C6	30	34	64
Solución de problemas	A12 B1 B2 B3 B4 B5 B6 B7 B9 C1 C2 C4 C5 C6	20	30	50
Prácticas de laboratorio	A12 B1 B2 B3 B4 B5 B6 B7 B9 C1 C2 C4 C5 C6	10	15	25
Proba mixta	A12 B1 B2 B3 B4 B5 B6 B7 B9 C1 C2 C4 C5 C6	0	6	6
Atención personalizada		5	0	5

\*Os datos que aparecen na táboa de planificación son de carácter orientativo, considerando a heteroxeneidade do alumnado

## Metodoloxías

Metodoloxías	Descripción
Sesión maxistral	Nela iránse desenvolvendo os conceptos e exemplos necesarios para a comprensión do temario.
Solución de problemas	Realizaranse en clase exercicios e problemas complementarios ó desarrollado nas sesións maxistrais
Prácticas de laboratorio	As prácticas de laboratorio valoraránse pola Asistencia do Alumno nelas e pola entrega dos informes
Proba mixta	Consistirá na realización dun exame no que se pode poñer un test teórico, cuestións teóricas, cuestións prácticas e problemas. Para poder superar a Materia é obligatorio ter realizado todas as prácticas de laboratorio.

**Atención personalizada**

<b>Metodoloxías</b>	<b>Descripción</b>
Sesión maxistral	Asociadas ás leccións maxistrais e de solución de problemas, cada Alumno dispón para a resolución das súas dúbidas, das correspondente sesións de tutoría personalizada.
Solución de problemas	A realización das prácticas de laboratorio será levada persoalmente por un dos profesores designados.
Prácticas de laboratorio	

**Avaliación**

<b>Metodoloxías</b>	<b>Competencias</b>	<b>Descripción</b>	<b>Cualificación</b>
Proba mixta	A12 B1 B2 B3 B4 B5 B6 B7 B9 C1 C2 C4 C5 C6	Examen tipo proba obxectiva	70
Solución de problemas	A12 B1 B2 B3 B4 B5 B6 B7 B9 C1 C2 C4 C5 C6	Realización das tarefas establecidas na materia, no marco desta metodoloxía	30
Outros			

**Observacións avaliación**

No marco da "Solución de problemas" incluiranse os seguintes aspectos:

Prácticas de Laboratorio: avaliaranse pola participación do Alumno nas mesmas e polos informes entregados cun máximo de 1 punto (10%). Consideraranse suspensas cunha nota menor de 0.5 ou se non se realizan.

A realización das prácticas coa súa correspondente cualificación conservaranse dous cursos académicos: o curso de realización e o seguinte. Pasado este tempo, anúlanse e deberán repetirse.

Para aprobar a materia é indispensable ter realizadas e aprobadas (mínimo de 0.5 puntos) as Prácticas de Laboratorio.

Tarefas entregadas: exporanse ao longo do cuadri mestre a entrega de distintos exercicios, problemas ou traballos. Estas tarefas poderán ser avaliadas polo profesor co Alumno presente que deberá xustificar e explicar as súas entregas.

Avaliaranse cun máximo de 1 punto (10%).

A entrega destas tarefas só será avaliada se o Alumno asiste a clase, lugar no que se plantexaran.

Asistencia e participación activa: a asistencia a clase considérase fundamental e puntuarse cun máximo de 0.5 puntos (5%). Ademais poderase puntuar con 0.5 puntos (5%) a participación activa na aula a todo Alumno que responda e/ou participe nas cuestións e/ou exercicios expostos.

Estas puntuacións outorgaranse se o Alumno asiste a un 80% das clases.

No marco da "Proba mixta" hai que ter en conta:

Exame parcial: realizarase un exame parcial con carácter eliminatorio da primeira parte da Materia. O Alumno que o aprobe, só se presentará á segunda parte da Materia no exame da 1ª oportunidade. O Alumno que non se presente ou non o aprobe, deberá presentarse ás dúas partes no exame da primeira oportunidade.

Probas mixtas: en calquera proba mixta (parcial, 1<sup>a</sup> ou 2<sup>a</sup> oportunidade), os exercicios e/ou problemas deberán resolverse utilizando as técnicas e/ou métodos explicados polo Profesor na aula.

Calquera outro método de resolución empregado, anularase.

No exame da 2<sup>a</sup> oportunidade non se gardarán partes e o Alumno examinarase de toda a Materia.

É necesario superar o 50% da puntuación na proba obxectiva para superar a materia.

A cualificación final da Materia será a suma da cualificación de "Solución de problemas" e "Proba mixta" se na Proba mixta obtense o 50% ou máis da súa puntuación.

Se a cualificación da Proba mixta é menor do 50%, entón a cualificación final da Materia será a cualificación da Proba mixta.

Os Alumnos con "dispensa académica" deberán acreditar coñecementos prácticos da Materia mediante un exame de Laboratorio. Este exame avaliarase como APTO ou NON APTO. Para aprobar a Materia deberán obter 50 puntos sobre 70 na proba obxectiva.

Na segunda oportunidade aplicaranse os mesmos criterios de avaliação que na primeira.

Na convocatoria adiantada (Decembro) aplícanse os mesmos criterios de avaliação, a cualificación da metodoloxía "Solución de problemas" será a última obtida polo alumno.

A realización fraudulenta das probas ou actividades de avaliação implicará directamente a cualificación de suspenso ?0? na materia na convocatoria correspondente, invalidando así calquera cualificación obtida en todas as actividades de avaliação de face á convocatoria extraordinaria.



## Fontes de información

Bibliografía básica	<ul style="list-style-type: none"><li>- Katsuhiko Ogata (2003). Ingeniería de control moderna. Prentice Hall</li><li>- Benjamín Kuo (1996). Sistemas de control automático. Prentice Hall</li><li>- Dorf/Bishop (2005). Sistemas de control moderno. Prentice Hall</li></ul> <p>A principal fonte de información son os apuntamentos de clase. A bibliografía adxunta serve para completalos e profundar na materia</p>
Bibliografía complementaria	

## Recomendacións

## Materias que se recomenda ter cursado previamente

CÁLCULO/730G03001

FÍSICA I/730G03003

FÍSICA II/730G03009

ECUACIÓN DIFERENCIAIS/730G03011

FUNDAMENTOS DA ELECTRICIDADE/730G03012

## Materias que se recomenda cursar simultaneamente

FUNDAMENTOS DE ELECTRÓNICA/730G03016

## Materias que continúan o temario

## Observacións

1.- A entrega dos traballos documentais que se realicen nesta materia: 1.1. Solicitarase en formato virtual e/ou soporte informático.

Realizarase a través de Moodle, en formato dixital sen necesidade de  
imprimilos

(\*)A Guía docente é o documento onde se visualiza a proposta académica da UDC. Este documento é público e non se pode modificar, salvo casos excepcionais baixo a revisión do órgano competente dacordo coa normativa vixente que establece o proceso de elaboración de guías