



Guía Docente				
Datos Identificativos				2024/25
Asignatura (*)	Estudo de Elementos de Máquinas		Código	631311107
Titulación				
Descriptores				
Ciclo	Período	Curso	Tipo	Créditos
1º e 2º Ciclo	1º cuatrimestre	Primeiro	Obrigatoria	4.5
Idioma	CastelánGalego			
Modalidade docente	Presencial			
Prerrequisitos				
Departamento	Enxeñaría Naval e Industrial			
Coordinación			Correo electrónico	
Profesorado			Correo electrónico	
Web				
Descripción xeral	<p>-No formar a teóricos ni a científicos, sino a mecánicos con adecuada proporción de conceptos, principios y generalizaciones para actuar con maestría en procesos industriales y construcciones técnicas.</p> <p>-Sentido crítico y formación adecuada para mejorar los elementos mecánicos que actualmente funcionan en los procesos industriales.</p> <p>-Afrontar nuevas situaciones y realizar tareas específicas para distinguir lo fundamental de lo accesorio.</p> <p>-Dejar bien claro el significado ?Físico-Aplicado? que se debe adoptar para las expresiones matemáticas que definen las leyes de la mecánica, sin desarrollos laboriosos, pero siempre con la interpretación del resultado final y a poder ser con descripciones gráficas.</p>			

Competencias / Resultados do título	
Código	Competencias / Resultados do título

Resultados da aprendizaxe		
Resultados de aprendizaxe	Competencias / Resultados do título	
Modelizar situacions e resolver problemas con técnicas ou ferramentas físico-matemáticas.	A22	
Avaliación cualitativa e cuantitativa de datos e resultados, así como representación e interpretación matemática de resultados obtidos.	A23	
Redacción e interpretación de documentación técnica.	A24	
Capacidade para interpretar, seleccionar e valorar conceptos adquiridos en outras disciplinas do ámbito marítimo, mediante fundamentos físico-matemáticos.	A25	
Capacidade para interpretar, seleccionar e valorar conceptos adquiridos en outras disciplinas do ámbito marítimo, mediante fundamentos físico-matemáticos.	A37	
Comprobar que a selección dos materiais utilizados na fabricación e reparación que adoitán efectuarse a bordo dos buques é a axeitada.		
Resolver problemas de forma efectiva	B2	
Aplicar un pensamento crítico, lóxico e creativo.	B3	
Traballar de forma colaborativa.	B5	
Comportarse con ética e responsabilidade social como cidadán e como profesional.	B6	
Capacidade para interpretar, seleccionar e valorar conceptos adquiridos en outras disciplinas do ámbito marítimo, mediante fundamentos físico-matemáticos.	B8	
Capacidade de adaptación a novas situacions.	B10	
Comunicar por escrito e oralmente os coñecementos procedentes da lingua e científica	B12	
Capacidade para acadar e aplicar coñecementos.	B14	
Organizar, planificar e resolver problemas.	B15	
Valorar criticamente o coñecemento, a tecnoloxía e a información dispoñible para resolver os problemas cos que deben enfrentarse.		C6
Asumir como profesional e cidadán a importancia da aprendizaxe ao longo da vida.		C7



Contidos	
Temas	Subtemas
1.-NOACIONES GENERALES	<ul style="list-style-type: none">1.1 Criterios sobre la capacidad de trabajo y calculo de elementos de maquinas.1.2 Resistencia mecánica de los elementos de maquinas.1.3 Rigidez de los elementos de maquinas.1.4 Resistencia a la vibración de los elementos de maquinas.1.5 Calentamiento de los elementos de maquinas.1.6 Como elegir materiales para la construcción de maquinaria.1.7 Normalización oficial y obligatoria de los elementos de maquinas.
2.-CINEMATICA DEL SÓLIDO RÍGIDO	<ul style="list-style-type: none">2.1 Sólido rígido: Ecuaciones cinemáticas determinadas por su rigidez.2.2 Coordenadas generalizadas.2.3 Movimientos elementales: Traslación y rotación alrededor de un eje fijo.2.4 Velocidad absoluta y relativa en movimiento plano: Velocidades proyectadas.2.5 Estudio cinemático general: Campo de velocidades y aceleraciones.
3.-CINEMATICA DEL SÓLIDO CON PUNTO FIJO	<ul style="list-style-type: none">3.1 Introducción.3.2 Movimiento con punto fijo: ángulos de Euler.3.3 Movimientos simultáneos: Traslación y rotación. Aplicación a trenes de engranajes.
4.-CINEMATICA DEL MOVIMIENTO RELATIVO	<ul style="list-style-type: none">4.1 Movimiento absoluto, relativo y de arrastre.4.2 Velocidad y aceleración de un punto en movimiento relativo: Teorema de coriolis.4.3 Movimiento relativo entre barcos.
5.-CINEMATICA DEL MOVIMIENTO PLANO. I	<ul style="list-style-type: none">5.1 Definición del movimiento plano.5.2 Movimiento continuo de una pieza plana en su plano: Centro instantáneo de rotación, velocidad de cambio de polo y determinación de curvas polares.5.3 Centros instantáneos relativos: Teorema de Aronhold-Kennedy.
6.-CINEMATICA DEL MOVIMIENTO PLANO. II	<ul style="list-style-type: none">6.1 Campo de velocidades: Distribución, cinema y teoremas de Memhcke y de Burmester.6.2 Métodos para determinar velocidades conociendo su dirección: Método numérico, proyección y cinema.6.3 Métodos para determinar velocidades sin conocer la dirección: Método de las velocidades relativas, Hall-Ault y Hirschhorns.6.4 Métodos para determinar velocidades en casos de contactos deslizantes.6.5 Escalas en cinemas gráficos.
7.-CINEMATICA DEL MOVIMIENTO PLANO. III	<ul style="list-style-type: none">7.1 Campo de aceleraciones: Distribución, polo y cinema de aceleraciones.7.2 Métodos para determinar aceleraciones con polo conocido: Método cinema y numérico.7.3 Métodos para determinar aceleraciones con polo desconocido: Método de lugares geométricos, cinema y punto auxiliar.7.4 Aplicaciones a piezas en contacto deslizante.7.5 Escalas en cinemas gráficos.



8.-CINEMATICA DEL MOVIMIENTO PLANO. IV	8.1 Aceleración de un punto del plano móvil que coincide con el centro instantáneo de rotación. 8.2 Teorema de Hartman. 8.3 Formula de Euler-savary: Circunferencia de inflexiones y construcciones graficas. 8.4 Teorema de Babilier. 8.5 Circunferencia de inversiones
9.-DINAMICA DEL SÓLIDO EN GENERAL	9.1 Momento cinético de un sólido: Con punto fijo, con eje fijo y sólido libre. 9.2 Energía cinética del sólido rígido: con punto fijo, con eje fijo y sólido libre. 9.3 Relación entre trabajo y energía cinética. 9.4 Ecuación del movimiento de un sólido libre.
10.-DINAMICA DEL SÓLIDO EN MOVIMIENTO PLANO	10.1 Movimiento plano general. 10.2 Rotación baricéntrica: Par de inercia. 10.3 Rotación no baricéntrica: centro de percusión. 10.4 Movimiento de rodadura. Provocado por una fuerza y por un par. 10.5 Ímpetu e impulsión en movimiento plano.
11.-DINAMICA DE PIEZAS CON EJE FIJO	11.1 Movimiento del sólido con eje fijo. 11.2 Momento cinético y su teorema. 11.3 Reacciones dinámicas en cojinetes. 11.4 Equilibrado dinámico del sólido.
12.-DINAMICA DEL SÓLIDO CON UN PUNTO FIJO. I	12.1 Estudio analítico del movimiento. 12.2 Ecuación. 12.3 Reacción en punto fijo. 12.4 Relación entre energía cinética y momento cinético. 12.5 Primera propiedad geométrica de Poinsot.
13.-DINAMICA DEL SÓLIDO CON UN PUNTO FIJO. II	13.1 Movimiento por inercia de un giroscopio. 13.2 Integrales primeras. 13.3 Integración de las ecuaciones del movimiento. 13.4 Interpretación geométrica del movimiento. Elipsoide Poinsot. 13.5 Estabilidad en rotación permanente. 13.6 Aplicación a un elipsoide de inercia de revolución
14.-DINAMICA DEL SÓLIDO CON UN PUNTO FIJO. III	14.1 Efecto giroscópico: Su finalidad y sus consecuencias. 14.2 Movimiento giroscópico simétrico con precesión estacionaria para distintos ángulos de nutación. Par giroscópico. 14.3 Brújula giroscópica y estabilizador giroscópico para buques
15.-TEOREMAS DE APLICACIÓN A LAS PERCUSIONES	15.1 Concepto de percusión y consideraciones generales. 15.2 Teorema de cantidad de movimiento, momento cinético y energía. 15.3 Energía cinética de las velocidades perdidas: Teorema de Carnot. 15.4 Aplicación a sólido con eje fijo sometido a percusiones. Centro de percusión.
16.-TEORIA DEL CHOQUE	16.1 Introducción. 16.2 Ecuación fundamental. 16.3 Choque central directo: Periodo de formación, recuperación y coeficiente de restitución. 16.4 Pérdida de energía cinética en un choque sin rozamiento. 16.5 Choque inelástico contra un cuerpo inmóvil



17.-TRANSMISIONES MECANICAS	17.1 Cojinete de bolas y de rodillos: Fundamento y descripción. 17.2 Rodamientos radiales y axiales. 17.3 Estudio cinemático. 17.4 Calculo de rodamientos radiales, axiales y mixtos. 17.5 Calculo de rodamiento de rodillos. 17.6 Montaje de rodamientos.
18.-ORGANOS PROPAGADORES DEL MOVIMIENTO. I	18.1 Acoplamientos fijos, de maguito y de plato. 18.2 Acoplamientos móviles de dilatación y elásticos. 18.3 Acoplamientos de movimiento transversal: Junta de Oldham. 18.4 Junta Cardan: Relación de velocidades angulares de los ejes. 18.5 Cálculo de una articulación cardan.
19.-ORGANOS PROPAGADORES DEL MOVIMIENTO. II	19.1 Embrague de dientes. 19.2 Embrague de fricción: Discos y cónicos. 19.3 Fuerza para embragar y desembragar. 19.4 Embragues radiales. 19.5 Acoplamientos de seguridad. 19.6 Rendimiento de un embrague.
20.-ENGRANAJES CILINDRICOS	20.1 Transmisión del movimiento mediante rodadura. 20.2 Elementos de engrane, relación de velocidades, radios y numero de dientes. 20.3 Estudio cinemático de la transmisión. Calculo de esfuerzos. 20.4 Calculo por teorías de resistencia y de desgaste.
21.-TRENES DE ENGRANAJES	21.1 Trenes con ejes fijos. 21.2 Obtención de una relación de transmisión dada: Pares de ruedas y número de ejes. 21.3 Trenes epicicloidales: Relación de transmisión y formula de Willis. 21.4 Trenes diferenciales: Tren sumador.
22.-CORREAS Y POLEAS DE TRANSMISION	22.1 Estudio cinemático. 22.2 Tensiones de los ramales: Modulo de rozamiento y modulo de tensión. 22.3 Calculo de una correa. 22.4 Presión contra cojinetes y efecto de la fuerza centrífuga. 22.5 Correas trapezoidales. 22.6 Perdida de trabajo en una transmisión por correa
23.-DESPLAZAMIENTO EN BARRAS Y ENTRAMADOS	23.1 Energía potencial de la barra en el caso de solicitudación. 23.2 Teorema de Castigiano. 23.3 Integral de Mohr. 23.4 Método de Vereschaguin. 23.5 Determinación de los desplazamientos y las tensiones en muelles espirales. 23.6 Teoremas de reciprocidad de los trabajos y los desplazamientos.
24.-METODO DE LAS FUERZAS PARA SISTEMAS HIPERESTATICOS	24.1 Ligaduras impuestas al sistema. Grado de hiperestaticidad. 24.2 Elección del sistema base. Método de las fuerzas. 24.3 Ecuaciones canónicas del método de las fuerzas. 24.4 Aprovechamiento de las propiedades de simetría en los cálculos de sistemas hiperestáticos. 24.5 Vigas continuas. Ecuación de los tres momentos. 24.6 Determinación de los desplazamientos en sistemas hiperestáticos



25.-TEORIA DE TENSIONES	25.1 Estado tensional en un punto. 25.2 Determinación de las tensiones en un plano de orientación arbitraria. 25.3 Ejes principales y tensiones principales. 25.4 Diagrama del estado tensional. 25.5 Resumen de los diversos tipos de estados tensionales. 25.6 Estado de deformación. 25.7 Ley de Hooke generalizada. Energía potencial de la deformación en el caso de un estado tensional arbitrario.
26.-TEORIA DE LOS ESTADOS TENSIONALES LIMITES	26.1 Contenido de la teoría de los estados tensionales límites. 26.2 Hipótesis fundamentales de los estados límites. 26.3 Teoría de los estados límites. 26.4 Teoría de Mohr y su aplicación.
27.-METODOS EXPERIMENTALES	27.1 Ensayo de los materiales y ensayo de estructuras 27.2 Determinación de las deformaciones con tensómetros mecánicos. 27.3 Captadores tensométricos de resistencia. 27.4 Método óptico para determinar tensiones mediante modelos transparentes. 27.5 Método de rayos X. 27.6 Método de recubrimientos con barniz.
28.-RESISTENCIA EN EL CASO DE TENSIONES QUE VARIAN CICLICAMENTE	28.1 Características del ciclo y límite de resistencia a la fatiga. 28.2 Influencia de la concentración de tensiones sobre la resistencia a la fatiga. 28.3 Influencia del estado de la superficie y de las dimensiones de la pieza sobre la resistencia a la fatiga. 28.4 Reserva de resistencia a la fatiga y su determinación.
29.-CARGA CRITICA	29.1 Concepto de estabilidad. 29.2 Problema de Euler. 29.3 Desplazamientos grandes de barra esbelta. 29.4 Relación entre la fuerza crítica y las condiciones de apoyo de la barra. 29.5 Estabilidad en arcos y tubos solicitados por presión externa. 29.6 Estabilidad en la flexión
30.-DETERMINACION DE CARGAS CRITICAS	30.1 Introducción. 30.2 Método energético. 30.3 Método de parámetros de origen. 30.4 Casos especiales de perdida de estabilidad. 30.5 Compresión excéntrica de una barra esbelta. 30.6 Flexión longitudinal y trasversal simultáneas.
31.-FLEXION ELASTO-PLASTICA I	31.1 Tensiones y desplazamientos en sistemas de barras cuando existen deformaciones plásticas. 31.2 Flexión plástica de la barra. 31.3 Material elasto-plástico perfecto: Momento último. 31.4 Carga ultima en vigas isostáticas e hiperestáticas.
32.-FLEXION ELASTO-PLASTICA II	32.1 Diseño elástico y plástico de una estructura: Diferencias. 32.2 Factores de los que depende la amplitud del campo plástico. 32.3 Torsión de una barra de sección circular. 32.4 Fundamentos de la teoría de plasticidad.



Metodoloxías / probas	Competencias / Resultados	Horas lectivas (presenciais e virtuais)	Horas traballo autónomo	Horas totais
Sesión maxistral	A22 A23 A24 A25 A37 C6 C7	18	27	45
Solución de problemas	B2 B3 B5 B6 B8 B10 B12 B14 B15 C6 C7	20	20	40
Proba mixta	A22 A23 A24 A25 A37 B2 B3 B5 B6 B8 B10 B12 B14 B15	5	17.5	22.5
Atención personalizada		5	0	5

*Os datos que aparecen na táboa de planificación son de carácter orientativo, considerando a heteroxeneidade do alumnado

Metodoloxías	
Metodoloxías	Descripción
Sesión maxistral	1.-Resolucion dudas de tema anterior. Premiando con nota las buenas dudas y preguntas. 2.-Resaltar el interés del tema de hoy y citar maquinas en las que se aplica. 3.-Repaso breve a conceptos basicos de mecanica y resistencia materiales apropiados al tema a tratar. 4.-Explicacion de tema específico con graficos y soporte matematico propio. 5.-Todo ello sin prisa y permitiendo preguntar libremente todo lo que no quede claro.
Solución de problemas	1.-Planteamiento de problemas reales en piezas de maquinas que resulten familiares al alumno. 2.-Buen dibujo, esquemas y graficos para la correcta interpretacion del problema. 3.-Visualizar datos y nº de incognitas. 4.-Aplicar Teoremas específicos 5.-Usar la técnica matematica adecuada y a ser posible acompañado de procedimientos gráficos.
Proba mixta	1.-El 40% por teoria 2.-El 40% por problemas 2.-El 20% por preguntas y dudas de clase bien formuladas y argumentadas por parte del alumno.

Atención personalizada	
Metodoloxías	Descripción
Sesión maxistral	1.-En clase solo se atienden dudas de concepto y preguntas cortas.
Solución de problemas	2.-Demostraciones y consultas varias en tutorias.
Proba mixta	3.-Revision examenes en tutorias o en cita concertada.

Avaliación			
Metodoloxías	Competencias / Resultados	Descripción	Cualificación
Solución de problemas	B2 B3 B5 B6 B8 B10 B12 B14 B15 C6 C7	Por dudas y preguntas bien formuladas por parte del alumno en clase.	20
Proba mixta	A22 A23 A24 A25 A37 B2 B3 B5 B6 B8 B10 B12 B14 B15	Teoria -problemas	80
Outros			

Observacións avaliación

Fontes de información



Bibliografía básica	<ul style="list-style-type: none">- BESA Y OTROS (2003). COMPONENTES DE MAQUINAS. PEARSON- SPOTTS-SHOUP (2000). ELEMENTOS DE MAQUINAS. PRENTICE HALL- MARTELL-R DE TORRES (2000). ELEMENTOS DE MAQUINAS. UNED- TIMOSHENKO (2000). ELEMENTOS DE RESISTENCIA DE MATERIALES. LIMUSA- GERE (2000). MECHANICS OF MATERIALS. BROOKS-COLE- ORTIZ BERROCAL (2000). RESISTENCIA MATERIALES. McGRAW-HILL
Bibliografía complementaria	

Recomendacións	
Materias que se recomienda ter cursado previamente	
Motores de Combustión Interna/631311202	
Turbomáquinas Térmicas/631311203	
Vibracións Mecánicas/631311608	
Materias que se recomienda cursar simultaneamente	
Mecánica de Fluídos/631311109	
Metalotecnia e Materiais/631311111	
Conducción de Cámara de Máquinas/631311607	
Materias que continúan o temario	
Instalacións Marítimas Auxiliares/631311101	
Tecnoloxía do Mantemento/631311205	
Observacións	

(*)A Guía docente é o documento onde se visualiza a proposta académica da UDC. Este documento é público e non se pode modificar, salvo casos excepcionais baixo a revisión do órgano competente dacordo coa normativa vixente que establece o proceso de elaboración de guías